



## 3 安裝及配線

### ■ 盤內安裝及配線

DIN 鋁軌之安裝方法  
適合 35mm 之 DIN 鋁軌，主機欲掛於鋁軌時，先將 PLC 下方之固定塑膠片壓入，再將 PLC 從上方掛上再往下壓即可。欲取下 PLC 時，PLC 底部下之固定塑膠片，以起子插入凹槽，向上擰開即可，該固定機構塑膠片為保持型，當所有的固定片擰開後，再將 PLC 往上方取出，如右圖所示：



- 配線  
1. 輸出/入配線端請使用 22-16AWG (1.5mm) 單蕊裸線或多蕊線，端子規格如左所示。PLC 端子螺絲扭力為 1.95 kg-cm (1.7lb-in)。  
2. 在配線時請勿輸入點信號線與輸出點或電源等動力線置於同一線槽內。  
3. 只能使用 60/75°C 銅導線。

## 4 控制暫存器 CR

CR 編號	RS-485 參數位址	保持型	暫存器名稱	b15 b14 b13 b12 b11 b10 b9 b8 b7 b6 b5 b4 b3 b2 b1 b0
#0 H'4000	○ R	機種型號	系統內定，資料長度 8 位元 (b7 ~ b0)。DVP06AD-S 機種編碼=H'C8。	
		保留	CH6 CH5 CH4 CH3 CH2 CH1	
#1 H'4001	○ R/W	輸入模式設定	輸入模式設定：出廠設定值為 H'0000。 模式 0：電壓輸入模式 (-10V ~ +10V)。 模式 1：電壓輸入模式 (-6V ~ +10V)。 模式 2：電流輸入模式 (-12mA ~ +20mA)。 模式 3：電流輸入模式 (-20mA ~ +20mA)。	
CR#2 ~ CR#4：內容值用來設定通道 CH1 ~ CH6 訊號的平均次數設定，每個通道的平均次數設定範圍為 K1 ~ K20。 例如要將 CH1 平均次數設定 K10，CH2 平均次數設定為 K18，則須將 CR#2 設為 H'120A，CR#3 ~ 4 以此類推，每個通道出廠設定值為 H'00AA。				
#6 H'4006	× R	CH1 輸入信號平均值	通道 CH1 ~ CH6 輸入信號平均值顯示。	
#7 H'4007	× R	CH2 輸入信號平均值		
#8 H'4008	× R	CH3 輸入信號平均值		
#9 H'4009	× R	CH4 輸入信號平均值		
#10 H'400A	× R	CH5 輸入信號平均值		
#11 H'400B	× R	CH6 輸入信號平均值		
CR#6 ~ CR#11：內容值為通道 CH1 ~ CH6 輸入信號以 CR#2 ~ CR#4 設定之平均次數所取得之平均值。假設平均次數設定為 10，即每累計最近 10 次通道 CH1 ~ CH6 輸入信號時取一次平均。				

#12 H'400C	× R	CH1 輸入信號現在值	
#13 H'400D	× R	CH2 輸入信號現在值	
#14 H'400E	× R	CH3 輸入信號現在值	
#15 H'400F	× R	CH4 輸入信號現在值	
#16 H'4010	× R	CH5 輸入信號現在值	
#17 H'4011	× R	CH6 輸入信號現在值	
#18 H'4012	○ R/W	CH1 微調 OFFSET 值	通道 CH1 ~ CH6 訊號的 OFFSET 設定，出廠設定值為 K0，單位為 LSB。
#19 H'4013	○ R/W	CH2 微調 OFFSET 值	
#20 H'4014	○ R/W	CH3 微調 OFFSET 值	
#21 H'4015	○ R/W	CH4 微調 OFFSET 值	
#22 H'4016	○ R/W	CH5 微調 OFFSET 值	
#23 H'4017	○ R/W	CH6 微調 OFFSET 值	
#24 H'4018	○ R/W	CH1 微調 GAIN 值	通道 CH1 ~ CH6 訊號的 GAIN 設定，出廠設定值為 K4,000，單位為 LSB。
#25 H'4019	○ R/W	CH2 微調 GAIN 值	
#26 H'401A	○ R/W	CH3 微調 GAIN 值	
#27 H'401B	○ R/W	CH4 微調 GAIN 值	
#28 H'401C	○ R/W	CH5 微調 GAIN 值	
#29 H'401D	○ R/W	CH6 微調 GAIN 值	
CR#18 ~ CR#29：需特別注意 GAIN 值 -OFFSET 值 = +800 LSB ~ +12,000 LSB (電壓) 或 +800 LSB ~ +6,400 LSB (電流)，當此值較小時 (急斜線)，對於輸入信號之解讀較細，數位值可做較大的變化。當此值較大時 (緩斜線)，對於輸入信號之解讀較粗，數位值可做較小的變化。			
#30 H'401E	× R	錯誤狀態	儲存所有錯誤狀態的資料暫存器，詳細內容請參照錯誤信息表。
CR#30：錯誤狀態值請參照錯誤狀態表：			
錯誤狀態	內容值	b15 ~ b8	b7 b6 b5 b4 b3 b2 b1 b0
電源異常	K1 (H'1)		0 0 0 0 0 0 0 1
模式設定錯誤	K4 (H'4)		0 0 0 0 0 1 0 0
O/G 錯誤	K8 (H'8)		0 0 0 0 1 0 0 0
硬體故障	K16 (H'10)		0 0 0 1 0 0 0 0
變換值異常	K32 (H'20)		0 0 1 0 0 0 0 0
平均次數設定錯誤	K64 (H'40)		0 1 0 0 0 0 0 0
指令錯誤	K128 (H'80)		1 0 0 0 0 0 0 0
註：每個錯誤狀態由相對應之位 b0 ~ b7 決定，有可能會同時產生兩個以上之錯誤狀態，0 代表正常無錯誤，1 代表有錯誤狀態產生。			
#31 H'401F	○ R/W	通訊位址設定	設定 RS-485 通訊位址，設定範圍 01 ~ 254。出廠設定值為 K1。
內容值用來設定 RS-485 通訊速率，共有 4,800, 9,600, 19,200 bps, 38,400 bps, 57,600 bps, 115,200 bps 六種。ASCII 模式資料格式固定為 7 bits+偶位元 +1 stop bit (7, E, 1)。b0: 4,800 bps (位/秒)。b1: 9,600 bps (位/秒) (出廠設定值)。b2: 19,200 bps (位/秒)。b3: 38,400 bps (位/秒)。b4: 57,600 bps (位/秒)。b5: 115,200 bps (位/秒)。b6 ~ b13: 保留。b14: CRC 檢查碼高低位交換 (僅 RTU 模式有效)。b15: ASCII/RTU 模式切換			
#32 H'4020	○ R/W	通訊速率 (Baud rate) 設定	

CR#33 : 錯誤狀態值請參照錯誤狀態表：			
錯誤狀態	內容值	b15 ~ b8	b7 b6 b5 b4 b3 b2 b1 b0
電源異常	K1 (H'1)		0 0 0 0 0 0 0 1
模式設定錯誤	K4 (H'4)		0 0 0 0 0 1 0 0
O/G 錯誤	K8 (H'8)		0 0 0 0 1 0 0 0
硬體故障	K16 (H'10)		0 0 0 1 0 0 0 0
變換值異常	K32 (H'20)		0 0 1 0 0 0 0 0
平均次數設定錯誤	K64 (H'40)		0 1 0 0 0 0 0 0
指令錯誤	K128 (H'80)		1 0 0 0 0 0 0 0
註：每個錯誤狀態由相對應之位 b0 ~ b7 決定，有可能會同時產生兩個以上之錯誤狀態，0 代表正常無錯誤，1 代表有錯誤狀態產生。			
#31 H'401F	○ R/W	通訊位址設定	設定 RS-485 通訊位址，設定範圍 01 ~ 254。出廠設定值為 K1。
內容值用來設定 RS-485 通訊速率，共有 4,800, 9,600, 19,200 bps, 38,400 bps, 57,600 bps, 115,200 bps 六種。ASCII 模式資料格式固定為 7 bits+偶位元 +1 stop bit (7, E, 1)。b0: 4,800 bps (位/秒)。b1: 9,600 bps (位/秒) (出廠設定值)。b2: 19,200 bps (位/秒)。b3: 38,400 bps (位/秒)。b4: 57,600 bps (位/秒)。b5: 115,200 bps (位/秒)。b6 ~ b13: 保留。b14: CRC 檢查碼高低位交換 (僅 RTU 模式有效)。b15: ASCII/RTU 模式切換			
#32 H'4020	○ R/W	通訊速率 (Baud rate) 設定	

CR 編號	RS-485 參數位址	保持型	暫存器名稱	b15 b14 b13 b12 b11 b10 b9 b8 b7 b6 b5 b4 b3 b2 b1 b0
#33 H'4021	○ R/W	恢復出厂設置及設定特性微調權限	回歸出廠值 CH6 CH5 CH4 CH3 CH2 CH1	
			以 CH1 設定來說明： b0：輸入值超過該通道上下限警報功能開關，0：關閉 1：啓動 (出廠預設為 1) b1：特性微調權限設定，0：禁止 1：允許 (出廠預設為 1) 將 b12 ~ b15 都設定為 1 時，可同時將 CH1 ~ CH6 所有設定值回復為出廠設定值。 b12 ~ b15 並於設定完後自行回復為 0。	
#34 H'4022	○ R	韧體版本	16 進制，顯示目前韧體版本，如 1.00 則 H'0100。	
#35 ~ #48		系統內部使用參數		

CR#33：設定回歸出廠值後會重置輸入模式設定、平均次數設定、OFFSET 值、GAIN 值等 CR#。

CR#34：請將電源模塊的 ④ 端及 DVP06AD-S 模擬信號輸入模塊的 ④ 端連接到系統接點，再將系統接點作第三種接地或接到配電箱的機壳上。

CR#35 ~ CR#48：如果負載之輸入端浪涌太造成配線受噪聲干擾時，請連接 0.1 ~ 0.47μF 25V 的電容。

注意：空端子 ● 請勿配線。

注 1：模擬輸入請與其它電源線隔離。

注 2：如果連接電流信號時，V+ 及 I+ 端子請務必短路。

注 3：請將電源模塊的 ④ 端及 DVP06AD-S 模擬信號輸入模塊的 ④ 端連接到系統接點，再將系統接點作第三種接地或接到配電箱的機壳上。

注 4：如果負載之輸入端浪涌太造成配線受噪聲干擾時，請連接 0.1 ~ 0.47μF 25V 的電容。

注意：空端子 ● 請勿配線。

## 2 規格

### ■ 功能規格

模擬/數字 (A/D) 模塊	電壓輸入 (Voltage input)	電流輸入 (Current input)
电源电压	24V DC (20.4V DC ~ 28.8V DC) (-15% ~ +20%)	
模拟信号输入通道	6 通道/台	
模拟輸入範圍	±10V	±20mA
数字转换范围	±8,000	±4,000
分辨率	14 bits (I <sub>LSB</sub> =1.25mV)	13 bits (I <sub>LSB</sub> =5μA)
输入阻抗	200kΩ 以上	250Ω
综合精度	±0.5% (在 25°C, 77°F) 范围内满刻度时。	
响应时间	3ms × 通道数	
隔离方式	模拟与数字端使用光耦合器隔离，模拟通道间未隔离。	
绝对输入范围	±15V	±32mA
数字数据格式	16 位二进制，最大有效位 14 位 (电压输入)、13 位 (电流输入)。	
平均功能	有 (CR#2 ~ CR#7 可设置，范围 K1 ~ K20)	
自我诊断功能	上下极限侦测/通道	
通讯模式 (RS-485)	有，包含 ASCII/RTU 模式，通讯速率可选 (4,800/9,600/19,200/38,400/57,600/115,200) bps。ASCII 模式数据格式固定为 7 bits、偶位、1 stop bit (7, E, 1)。RTU 模式数据格式固定为 8 bits、偶位、1 stop bit (8, E, 1)。	
与 DVP-PLC 主机串接说明	模块编号以靠近主机的顺序自动编号由 0 到 7，最大可连接 8 台且不占用数字 I/O 点数	

CR#18 ~ CR#29：需特別注意 GAIN 值 -OFFSET 值 = +800 LSB ~ +12,000 LSB (電壓) 或 +800 LSB ~ +6,400 LSB (電流)，當此值較小時 (急斜線)，對於輸入信號之解讀較細，數位值可做較大的變化。當此值較大時 (緩斜線)，對於輸入信號之解讀較粗，數位值可做較小的變化。

CR#20 ~ CR#29：對應之參數位址 H'4000 ~ H'4022 可提供使用者利用 RS-485 通訊來讀寫資料，由 RS-485 通訊時須先將模組與主機分離。