# Контроллер движения на базе ПК (РАС)

MH1/MH2 mm/MP1

Поддержка промышленных шин DMCNET/ EtherCAT для различных задач контроля движения

#### • Энергоэффективность и надежные компоненты

- Модели MH1/MH2: конструкция без кабелей, вентилятора, низкое потребление энергии повышают стабильность работы, встроенные порты для карт памяти CF и SD и слот для подключения SSD диска обеспечивают быструю и надежную передачу данных
- Модель МР1 имеет панель оператора 10.1" для более удобной работы



USB порты, последовательные COM порты, гигабитные Ethernet порты, а также PCI/PCIe слоты расширения

• Поддержка Master и Slave модулей

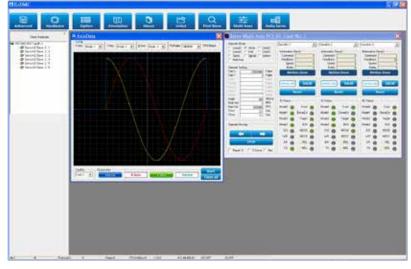
Встроенные DMCNET и EtherCAD протоколы для подключения модулей расширения и сервоприводов. Доступны платы расширения DMCNET/ EtherCAD

• Высокая безопасность

Настраиваемый ІС инструмент для решения вопросов безопасности и конфиденциальной защиты

• Поддержка операционной системы и ПО

MH1/MH2 поддерживают ОС реального времени (RTE, VxWorks), а также Windows OS 7/10. Возможно использование для программирования встроенных DLL-библиотек и среды разработки SoftHMI и SoftPLC



# Функции контроля движения

**Host PAC** 

MH2

**Panel PAC** 

MP1

- управление позиционированием «От точки к точке».
- многоосевая линейная интерполяция,
- одноосевое 2-скоростное перемещение,
- дуговая интерполяция,
- винтовая интерполяция,
- компенсация люфта,
- компенсация отклонения при движении по винтовой траектории,
- сравнения,
- таблицы перемещений,
- JOG.

**Host PAC** 

MH1

- PT/PVT,
- алгоритм Gantry (EtherCAT),
- электронный кулачок E-CAM (EtherCAT)

# • Отслеживание кривой скорости

Функция отслеживания кривой скорости для слежения за скоростью текущего движения и корректировки команд

• Режим симуляции перемещений

На основании значений данных команд или реальных перемещений графически представляет кривую прогнозируемого или реального перемещения в плоскости XY

• Программное обеспечение DMCNET/EtherCAT Automation Software

ПО EzDMC/EcNavi позволяют конфигурировать DMCNET/EtherCAT устройства для обмена данными, функциональной идентификации, а также программировать и отлаживать, предлагая, таким образом, простой и быстрый способ освоения контроллера для начинающих

• Платформа контроля движения, базирующаяся на CodeSYS (New Базирующийся на ПК контроллер движения AX864E позволяет использовать CodeSYS, сокращая время и стоимость решения проектных задач

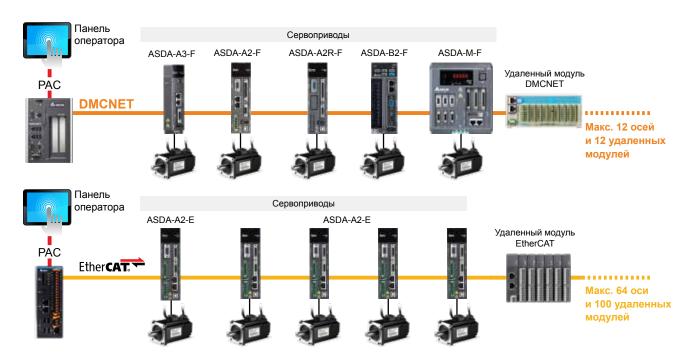


# Применения

**Электронная промышленность:** производство печатных плат, устройства автоматизированного оптического контроля качества, производство полупроводников, светодиодов, TFT панелей, машины для нанесения клея, манипуляторы, намотчики, обработка линз, полировка стекол

**Деревообработка:** сверлильные станки с ЧПУ, пилорамы, резка досок, станки для производства шип-соединений, производство дверей

Другое: Трубогибочные станки



# Централизованные Slave модули

• Удаленные шлюзы E-BUS со встроенным источником питания

R1-EC5500D0 / R1-EC5512D0

Подключается к модулям расширения дискретных, аналоговых и высокочастотных входов/выходов



с E-BUS модулем питания

R1-EC5621D0

# • Удаленные модули на 16 дискретных входов

#### R1-EC6002D0 / R1-EC6022D0

Делают возможным подключение к мастеру EtherCAT удаленных дискретных входов

• Удаленный 1-канальный модуль высокочастотных сигналов

Подключается к модулям расширения дискретных, аналоговых, высокочастотных входов/выходов, а также ручного генератора импульсов в сети с мастером EtherCAT



 Удаленный 4-х канальный модуль аналоговых входов

#### R1-EC8124D0

Делает возможным подключение к мастеру EtherCAT удаленных аналоговых входов • Удаленные модули на 16 дискретных выходов

#### R1-EC7062D0 / R1-EC70A2D0 / R1-EC70E2D0 / R1-EC70F2D0

Делают возможным подключение к мастеру EtherCAT удаленных дискретных выходов



Удаленный модуль MPG

#### R1-EC5614D0

Удаленное подключение к мастеру EtherCAT сигналов ручного генератора импульсов MPG

#### Удаленный 4-х канальный модуль аналоговых выходов

#### R1-EC9144D0

Делает возможным подключение к мастеру EtherCAT удаленных аналоговых выходов

